

## برآورد پارامتر مدل در تغییرات اقلیمی با بکارگیری داده‌های رکوردی حاصل از طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی

احسان گل‌زاده گروی<sup>۱\*</sup>

استادیار، گروه آمار، دانشگاه پیام نور، تهران، ایران

### چکیده

امروزه از آنجایی که عوامل اقلیمی در میان عوامل گوناگون، اثری جدی بر مطالعات مربوط به زندگی بشری می‌گذارد. ضرورت دارد، در برنامه ریزی‌های مختلف، نقش پارامترهای اقلیمی به عنوان عاملی تاثیرگذار در روند اجرایی برنامه‌ها مورد بررسی قرارگیرد. یکی از مباحث مهم در اقلیم‌شناسی، برآورد پارامترهای مجهول مدل می‌باشد. در این مقاله مدل مورد بررسی توزیع نمایی تعمیم یافته است. برآورد پارامترهای مدل بر اساس اطلاعات نمونه در دسترس و استفاده از یک طرح نمونه‌گیری که منجر به کاهش هزینه و افزایش دقت برآوردگرها گردد بسیار مفید و لازم است. در این پژوهش با استفاده از روش‌های ماکسیمم درست‌نمایی و روش بیزی و استفاده از داده‌های رکوردی حاصل از طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی (RRSS)، پارامترهای مدل برآورد می‌شوند. در ادامه به کمک شبیه‌سازی مونت کارلو، معیار مخاطره برآوردگرها مورد ارزیابی قرار می‌گیرد. در انتها، نتایج به کمک تحلیل داده‌های واقعی مربوط به رکوردهای حاصل از داده‌های درجه حرارت در مقیاس زمانی روزانه از ماه دی طی سال‌های ۱۳۹۷ تا ۱۴۰۰ که از ایستگاه هواشناسی شهر ساری در استان مازندران به دست آمده‌اند بررسی شده است. نتایج ارزیابی نشان می‌دهد که در استفاده از طرح RRSS برای برآورد پارامتر مدل، با افزایش رکوردها برآوردگر بیزی دقت بالاتری در مقایسه با برآوردگر ماکسیمم درست‌نمایی از خود نشان می‌دهد.

کلیدواژه‌ها: برآورد ماکسیمم درست‌نمایی، برآورد بیزی، مقادیر رکورد پایین، طرح RRSS، استان مازندران.

## مقدمه

آزمایش های کاربردی متعددی وجود دارد که به دلایلی نامعلوم، تعدادی از مشاهدات مورد مطالعه در آن محدود و ناپدید شده اند. برای نمونه، بعضی از این محدودیت ها عبارتند از: فرصت کم برای اعلام نتایج، طولانی شدن زمان آزمایش، عدم دسترسی به همه واحدها و یا مایوس شدن از نتیجه دادن همه واحدها. این عوامل سبب می شود محقق دسترسی به تمامی داده های مورد مطالعه نداشته باشد. در بررسی دنباله ای از پدیده های تصادفی، مانند ثبت داده های درجه حرارت، میزان بارش، پیشامدهای طبیعی مانند زلزله، سیل، طغیان رودخانه ها، فعال شدن آتشفشان و غیره، فقط تعداد محدودی مشاهدات ثبت و مورد توجه قرار می گیرند که مقادیر آنها از مشاهدات ماقبل خود بزرگتر یا کوچکتر هستند. همین سبب می شود که محقق به تمامی مشاهدات دسترسی نداشته باشد. بنابراین ناچار است در چنین وضعیتی برای تحلیل داده ها از رفتار همان تعداد محدود مشاهدات که به مقادیر رکوردی معروفند به عنوان یک مجموعه داده مشاهده شده استفاده کند. مقادیری مثل رکورد میزان بارش، سرعت باد، ارتفاع رودخانه، مقدار آلودگی هوا، دمای متوسط هوا، سونامی و غیره. برای مثال، وقتی یک مجموعه از داده های مربوط به وزش باد را بررسی می کنیم آنچه مورد نظر است تندبادها و بادهای سهمگینی است که باعث خسارت به منازل مسکونی، منازل، مزارع و غیره می شوند. با توجه به تغییرات اقلیمی، در سال های اخیر به علت پیامدهای اقتصادی، اجتماعی و خسارت های مربوط به رویدادهای جوی در بعضی از شاخه های علوم نظیر هواشناسی، استفاده از مقادیر رکوردی مورد توجه قرار گرفته و روش های آماری مختلفی برای توصیف آن به کار رفته است. بعضی پیامدهای ناشی از تغییرات اقلیمی عبارتند از: افزایش مهاجرت، انقراض و نابودی جانوران، بالا آمدن آب سطح دریاها و آب شدن یخچال ها (شاهی نژاد و همکاران، ۲۰۱۶)، (عادل پور و همکاران، ۲۰۱۸) و (سیدنژاد و همکاران، ۲۰۲۲). مواجهه با چنین مسائلی مشابه موارد ذکر شده، موجب تسریع مدل بندی پیشامدهای نادر شده است. اولین بار چاندلر در سال ۱۹۵۲ نظریه رکوردها را پیشنهاد داد که در چند دهه اخیر نگاه آماردانان و هیدرولوژیست ها را به خود معطوف نموده

است. پژوهش بسیاری در زمینه رکوردها انجام شده است. برای اطلاع بیشتری توان به مقالات (صالحی و همکاران، ۲۰۱۵)، (رزمخواه و همکاران، ۱۳۹۸) و (گل زاده و همکاران، ۲۰۲۱) مراجعه کرد. نظریه رکوردها علاوه بر ویژگی های مهم تئوری دارای کاربردهای خاص عملی است. در اینجا مقادیر رکوردی و نحوه به دست آوردن رکوردهای پایین و بالا به اختصار توضیح داده می شود:

یک دنباله نامتناهی از متغیرهای تصادفی مستقل و هم توزیع با تابع توزیع تجمعی مشترک  $\{X_i, i \geq 1\}$  فرض کنید.  $F(x; \theta)$  و تابع چگالی احتمال  $f(x; \theta)$  باشد، آنگاه مشاهده  $X_j$  یک رکورد پایین (بالا) است، اگر برای همه مقادیر  $i$  که  $X_j < X_i$ ،  $j > i$  برقرار باشد. به بیان دیگر، برای اینکه یک رکورد جدید رخ دهد باید بتوان آن را با مشاهدات قبلی مقایسه نمود. گوئیم مشاهده  $X_j$  یک رکورد پایین (بالا) است، هرگاه از تمام مشاهدات قبل از خود کوچکتر (بزرگتر) باشد. بنابراین اولین مشاهده یعنی  $X_1$  اولین رکورد (پایین و بالا) است که به آن رکورد بدیهی نیز گفته می شود. فرض کنید یک نمونه دنباله تصادفی  $x_8 = 8$ ،  $x_7 = 18$ ،  $x_6 = 58$ ،  $x_5 = 32$ ،  $x_4 = 21$ ،  $x_3 = 29$ ،  $x_2 = 12$ ،  $x_1 = 24$  به حجم  $n=8$  داشته باشیم. اولین مشاهده یعنی مقدار ۲۴، اولین رکورد بالا است. برای ثبت دومین رکورد بالا، باید مشاهده ای در ادامه دنباله اعداد انتخاب شود که مقدار آن از مقدار ۲۴ بزرگتر باشد یعنی مقدار ۲۹. برای ثبت سومین رکورد بالا، باید مشاهده ای در ادامه دنباله اعداد انتخاب شود که مقدار آن از ۲۹ و ۲۴ بزرگتر باشد یعنی مقدار ۳۲. به همین ترتیب برای ثبت رکورد چهارم بالا، باید مشاهده ای در دنباله اعداد انتخاب شود که مقدار آن از تمام رکوردهای قبلی ۲۴، ۲۹ و ۳۲ بزرگتر باشد یعنی مقدار ۵۸ و الی آخر. در این صورت برای دنباله تصادفی فوق، مقادیر رکوردهای بالا عبارتند از:

$$U_1 = 24, U_2 = 29, U_3 = 32, U_4 = 58$$

به طور مشابه می توان گفت، اولین مشاهده یعنی مقدار ۲۴، اولین رکورد پایین است. برای ثبت دومین رکورد پایین، باید مشاهده ای در ادامه دنباله اعداد انتخاب شود که مقدار آن از ۲۴ کوچکتر باشد یعنی مقدار ۱۲. برای ثبت سومین رکورد پایین، باید مشاهده ای در ادامه دنباله اعداد انتخاب شود که

نتایج دقیق در محاسبات اقلیمی و فرایندهای هیدرولوژیکی ارائه می‌دهند، آگاهی از توزیع احتمال، زمینه مناسبی برای برنامه‌ریزی فراهم می‌آورد. رفتار پدیده‌های تصادفی انگیزه‌ای بود که الگوهای آماری معرفی شوند تا بتوان این گونه پدیده‌ها را در چارچوبی خاص بیان و کنترل کرد. در این پژوهش  $\{X_i; i \geq 1\}$  دنباله‌ای نامتناهی از متغیرهای تصادفی پیوسته، مستقل و هم‌توزیع دارای توزیع نمایی تعمیم یافته با تابع چگالی احتمال

$$f(x; \theta) = \theta e^{-x}(1 - e^{-x})^{\theta-1}, \quad x > 0, \quad \theta > 0 \quad (1)$$

$$F(x; \theta) = (1 - e^{-x})^\theta, \quad x > 0, \quad \theta > 0 \quad (2)$$

جامعه نزدیک‌تر باشد. در یک طرح نمونه‌گیری، مساله برآورد و تحلیل داده‌ها از دو رهیافت کلاسیک و بیزی بهره گرفته می‌شود. در رهیافت کلاسیک، پارامتر مورد بررسی ثابت اما نامعلوم بوده و بر اساس نمونه‌ای تصادفی در مورد آن تصمیم‌گیری می‌شود. این در حالی است که در رهیافت بیزی، برخلاف نگرش کلاسیک، پارامتر مورد بررسی را می‌توان به چشم یک متغیر تصادفی نگاه کرد. با توجه به این که پارامتر جامعه ممکن است تحت تاثیر عوامل آزمایش تغییر کند لذا همیشه نمی‌توان آنرا مقداری ثابت تلقی کرد. در چنین شرایطی تغییرات آن توسط یک توزیع احتمال، تحت عنوان توزیع پیشین توصیف می‌شود. این توزیع پیشین به عنوان برآیند اطلاعات پژوهش‌گر درباره پارامتر، بر اساس تجربیات قبلی آزمایشگر تعیین شده است. بنابراین استفاده از اطلاعات پیشین راجع به پارامتر، قبل از به دست آوردن اطلاعات نمونه‌ای که در دسترس است، اهمیت پیدا می‌کند. آنچه حائز اهمیت است، توانایی انتخاب یک روش مناسب نمونه‌گیری بر اساس طرح‌های مختلف است که موجب به حداکثر رساندن دقت خصیصه‌های جامعه، کاهش هزینه‌ها و اعتمادپذیری بیشتر می‌شود. در این پژوهش، طرحی پرکاربرد و کم هزینه تحت عنوان طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی (RRSS) را در نظر گرفته ایم که نخستین بار توسط صالحی و احمدی (۲۰۱۴) معرفی شد. تحقیق بر اساس طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی تاکنون مورد توجه محققین بسیاری واقع شده است. در این میان می‌توان به (صالحی و احمدی، ۲۰۱۵)، (صالحی و همکاران،

مقدار آن از ۲۴ و ۱۲ کوچکتر باشد یعنی مقدار ۸. به همین ترتیب الی آخر.

در اینصورت برای دنباله تصادفی فوق، مقادیر رکوردیهای پایین عبارت است از

$$R_1 = 24, \quad R_2 = 12, \quad R_3 = 8$$

برای آشنایی بیشتر درباره رکوردها می‌توان به منابع کلیدی (Gulati and Padgett, 2003)، (Arnold et al., 1998)، (Nevzorov, 2001) و (Ahsanullah, 1995) مراجعه کرد. از آنجا که روش‌های ریاضی و توزیع‌های آماری،

و تابع توزیع تجمعی

(2)

می‌باشد. این یکی از توزیع‌های مهم در خانواده نمایی است. الگوی آماری نمایی بیشتر در تخمین زدن مدت زمان لازم برای رخداد یک پیشامد خاص استفاده می‌شود. برای مثال، مدت زمان لازم (ازهمین حالا) تا رخداد یک زمین لرزه، آغاز یک جنگ، دریافت یک تماس تلفنی اشتباه و ... متغیرهای تصادفی با توزیع نمایی می‌باشند. تغییر پارامترهای اقلیمی به اشکال مختلفی قابل ردیابی است. در بسیاری مواقع این تغییرات نهان و از طریق مطالعه در شکل توزیع فراوانی نمایان می‌شوند. بنابراین بررسی شکل توزیع فراوانی عناصر اقلیمی، نکات بسیار مهمی در خصوص رفتار بلند مدت این عناصر نشان می‌دهد و به لحاظ علمی و عملی از اهمیت شایان توجهی برخوردار است. به دلیل خاصیت بی‌حافظگی توزیع نمایی و سادگی در محاسبات ریاضی مربوط به آن در تغییرات اقلیمی، این توزیع مورد توجه محققان بسیاری قرار گرفته است. از آن جمله می‌توان به (حسین عساکره، ۲۰۱۸)، (حسام سیدکابلی و همکاران، ۲۰۱۲) و (ذبیح الله خانی تملیه و همکاران، ۲۰۲۰) اشاره کرد. استفاده از این توزیع در برازش داده‌ها و پس از برآورد پارامترهای توزیع، در حوزه‌های نظیر سیلاب، خشکسالی، مدیریت حوضه آبریز، کشاورزی و ... ابزار مناسبی در اختیار مدیران حوزه‌های مختلف قرار می‌دهد، تا با در نظر گرفتن این برآوردها، سیاستهای آینده را در جهت بهینه نمودن هزینه‌ها و بهره‌وری حداکثر، طرح ریزی کنند. منظور از برآورد، پیدا کردن برآوردگر یا تابعی از نمونه تصادفی است که مقدار مشاهده شده آن به مقدار واقعی پارامتر مجهول ولی ثابت

نماید. با بسط علم آمار و ارتباط تمام شاخه های آمار با نمونه گیری، این شاخه آمار برای برآورد مشخصه های جامعه و بررسی ویژگی های این برآورد به سرعت گسترش یافت. لذا در شرایطی که اندازه گیری واحدهای جامعه مشکل یا پرهزینه باشد از طرح نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی استفاده می شود که در این بخش با چگونگی استفاده از این طرح نمونه گیری به اختصار آشنا می شویم:

فرض کنید،  $n$  دنباله ای مستقل از متغیرهای تصادفی در اختیار است و نمونه گیری در هر دنباله به نحوی است که تنها رکوردهای پایینی دنباله ها ثبت می شوند. اولین رکورد پایین در دنباله اول و دومین رکورد پایین در دنباله دوم و به همین ترتیب  $n$ مین رکورد پایین در دنباله  $n$ ام انتخاب می شوند. به عبارت دیگر، برای تحلیل آماری در دنباله  $n$ ام، تنها مقدار  $i$  امین رکورد پایین حفظ می شود و  $n$ مین نمونه گیری در دنباله ای زمانی متوقف می شود که  $n$ مین رکورد پایین ثبت شود. به این طرح نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی پایین گفته می شود. مراحل استخراج نمونه ای با حجم  $n$  به روش نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی پایین را می توان به کمک دیاگرام زیر دقیق تر نشان داد

$$\begin{array}{llll} 1: & R_{(1)1} & \rightarrow & R_{1,1} = R_{(1)1} \\ 2: & R_{(1)2} & R_{(2)2} & \rightarrow & R_{2,2} = R_{(2)2} \\ \dots & \dots & \dots & \rightarrow & \dots \\ n: & R_{(1)n} & R_{(2)n} & R_{(n)n} & \rightarrow & R_{n,n} = R_{(n)n} \end{array} \quad (3)$$

این طرح مستقل و غیر هم توزیع هستند. فرض کنید  $R_{i,i}$  ها رکورد پایین باشند، آن گاه تابع چگالی احتمال  $n$ مین رکورد پایین و تابع چگالی احتمال توام  $n$  رکورد پایین به ترتیب به فرم زیر هستند:

$$f_{i,i}(x) = \frac{\{-\log F(x)\}^{i-1}}{(i-1)!} f(x) \quad (4)$$

$$f_R(r; \theta) = \prod_{i=1}^n \frac{\{-\log F(r_{i,i}; \theta)\}^{i-1}}{(i-1)!} f(r_{i,i}; \theta) \quad , \quad \theta \in \Theta \quad (5)$$

(1998) مراجعه شود. در سراسر این مقاله منظور از رکورد، رکورد پایین است.

(۲۰۱۶)، (اسکندر زاده و همکاران، ۲۰۱۶)، (پاوول و توماس، ۲۰۱۷)، (صفریان و همکاران، ۲۰۱۹) و (گل زاده و همکاران، ۱۴۰۰) اشاره نمود.

## داده ها و روش شناسی

در این بخش، پس از معرفی طرح نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی، پارامتر توزیع نمایی تعمیم یافته به روش های ماکسیمم درستنمایی و بیزی تحت تابع زیان توان دوم خطا برآورد می شود. سپس با استفاده از مقادیر رکوردی حاصل از طرح نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی، برآوردگرها با استفاده از معیاری آماری مورد مقایسه قرار می گیرند.

### معرفی طرح نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی

روش های مختلفی برای به دست آوردن مشاهدات وجود دارد. در مسائل نمونه گیری، محقق همواره با مساله انتخاب روش مناسب جمع آوری اطلاعات روبرو است، به طوری که دقت را برای برآورد مشخصه های یک جامعه با حداقل هزینه تامین کند و هنگامی که بودجه معینی برای نمونه گیری دارد، حداکثر دقت را برای مشخصه های مجهول فراهم

متغیر  $R_{(i)j}$  نشان دهنده  $i$ مین رکورد پایین در دنباله  $j$ ام است. در واقع به بردار  $R = (R_{1,1}, R_{2,2}, \dots, R_{n,n})$  یک نمونه مجموعه رتبه دار رکوردی پایین با حجم  $n$  گفته می شود. نکته قابل توجه این است که مشاهدات حاصل از

که در آن ها،  $r = (r_{1,1}, r_{2,2}, \dots, r_{n,n})$  مقدار مشاهده شده بردار  $R = (R_{1,1}, R_{2,2}, \dots, R_{n,n})$  و  $\Theta$  فضای پارامتر است. برای جزئیات بیشتر به (Arnold et al., )

برای برآورد پارامتر مدل از لگاریتم تابع درستنمایی مشاهدات نسبت به  $\theta$  مشتق می‌گیریم و مساوی صفر قرار می‌دهیم.

(۹)

$$\frac{\partial \log L(\theta/r)}{\partial \theta} = \frac{N}{\theta} + \sum_{i=1}^n (1 - e^{-r_{i,i}}) = 0$$

از حل معادله (۹)، برآورد ماکسیمم درستنمایی  $\theta$  برابر است با

$$\hat{\theta}_{MLE} = \frac{N}{T} \quad (10)$$

که در آن  $T = -\sum_{i=1}^n (1 - e^{-r_{i,i}})$  است. می‌توان نشان داد متغیر تصادفی  $T$  دارای توزیع گاما با پارامترهای  $N$  و  $\theta$  می‌باشد. اگر  $\hat{\theta}_{MLE}$  برآورد ماکسیمم درستنمایی پارامتر  $\theta$  جامعه باشد آنگاه معیار میانگین توان دوم خطا (MSE) برای ارزیابی آن به صورت زیر تعریف می‌شود

(۱۱)

$MSE(\hat{\theta}_{MLE}, \theta) = \text{Var}(\hat{\theta}_{MLE}) + (E(\hat{\theta}_{MLE}) - \theta)^2$  در آن نمادهای  $E$ ،  $\text{Var}$  و  $(E(\hat{\theta}_{MLE}) - \theta)^2$  به ترتیب نشان دهنده واریانس، امید ریاضی (میانگین) و توان دوم اریبی برآورد می‌باشند. این رابطه نشان می‌دهد که معیار MSE در صورتی کوچک می‌باشد که واریانس و توان دوم اریبی برآورد، هر دو کوچک باشند. از روابط (۱۰) و (۱۱) داریم

$$MSE(\hat{\theta}_{MLE}, \theta) = \text{Var}\left(\frac{N}{T}\right) + \left(E\left(\frac{N}{T}\right) - \theta\right)^2 = \frac{(N\theta)^2}{(N-1)^2(N-2)} + \left(\frac{\theta}{N-1}\right)^2$$

#### برآورد بیزی

در مساله برآورد، یک برآوردگر خوب، برآوردگری است که میزان خطا در آن با احتمال یک نزدیک صفر باشد. داشتن یک اندازه دقت برآوردیابی، برای برآوردکننده بسیار مهم است. تابع زیان  $L(\theta, \delta)$ ، نمایانگر مقدار زیانی است که آماردان متحمل می‌شود، وقتی که  $\theta$  در وضعیت درست بوده و او عمل  $\delta$  را اتخاذ می‌کند. ایده ال این است که برای هر تابع زیان داده شده، علاقه‌مند به پیدا کردن برآوردگری باشیم که متوسط تابع زیان را مینیمم کند.  $R(\theta, \delta)$  تابع مخاطره است که نمایانگر میانگین مقدار تابع زیان است و به صورت

برآورد پارامتر مدل با استفاده از طرح نمونه‌گیری

#### RRSS

در این بخش بر روی مساله برآورد پارامتر مدل با بکارگیری داده‌های رکوردی حاصل از طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی متمرکز می‌شویم. ابتدا به سراغ برآورد پارامتر مدل به روش ماکسیمم درستنمایی می‌رویم.

#### برآورد ماکسیمم درستنمایی

در میان برآوردهای کلاسیک، برآورد به روش ماکسیمم درستنمایی حائز اهمیت می‌باشد که اولین بار توسط گوس در سال ۱۸۲۱ به کار گرفته شد. برآورد ماکسیمم درستنمایی عبارت است از دستورالعملی برای به دست آوردن برآوردی به نام برآورد ماکسیمم درستنمایی که آن را به اختصار با (MLE) نشان می‌دهیم و مبتنی بر یک تابع آماری مهم به نام تابع درستنمایی است. تابع درستنمایی نمونه را به صورت تابع چگالی توام مشاهدات تعریف می‌کنیم که تابعی از پارامتر توزیع در نظر گرفته می‌شود. اصل ماکسیمم درستنمایی بیان می‌کند که برآورد ماکسیمم درستنمایی پارامتر، مقداری است که تابع درستنمایی را روی فضای پارامتر ماکسیمم مطلق می‌کند. یکی از روش‌های به دست آوردن برآورد ماکسیمم درستنمایی، استفاده از تکنیک مشتق گیری از لگاریتم تابع درستنمایی می‌باشد. اگر نماد  $L(\theta/r)$  تابع درستنمایی مشاهدات استخراج شده بر اساس طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی باشد، با جایگذاری روابط (۱) و (۲) در رابطه (۵) داریم.

$$L(\theta/r) = K\theta^N e^{\theta \sum_{i=1}^n (1 - e^{-r_{i,i}})} \quad (6)$$

که در آن  $N = \frac{n(n+1)}{2}$  و  $K$  ضریب تناسب است و به پارامتر  $\theta$  بستگی ندارد، یعنی می‌توان نوشت:

$$L(\theta/r) \propto \theta^N e^{\theta \sum_{i=1}^n (1 - e^{-r_{i,i}})} \quad (7)$$

با توجه به رابطه (۷)، لگاریتم تابع درستنمایی برابر است با

(۸)

$$\log L(\theta/r) \propto N \log \theta + \theta \sum_{i=1}^n (1 - e^{-r_{i,i}})$$

می شود. تحت تابع زیان توان دوم خطا، برآورد بیزی پارامتر  $\theta$  می شود، میانگین تابع چگالی پسین  $\theta$  یعنی  $E(\theta/r)$ . به کمک رابطه (15) برآورد بیزی  $\theta$  می شود.

$$\hat{\theta}_{BS} = E(\theta/r) = \frac{N + \alpha}{N + \alpha + \beta - \sum_{i=1}^n \log(1 - e^{-r_i \theta})}$$

### نتایج و بحث

در این بخش ابتدا با استفاده از شبیه سازی مونت کارلو و سپس به کمک داده ای واقعی، عملکرد طرح نمونه گیری مجموعه رتبه دار رکوردی مورد ارزیابی قرار می گیرد.

#### شبیه سازی مونت کارلو

در این بخش به کمک شبیه سازی مونت کارلو به مقایسه عملکرد روش ماکسیمم درستنمایی و روش بیزی پرداختیم. برای این منظور، مقادیر  $\alpha = 2$  و  $\beta = 1$  را برای پارامترهای توزیع پیشین در رابطه (13)، در نظر گرفتیم. مقدار واقعی پارامتر  $\theta$  را  $1/383$  و اندازه های  $5, 3, 2, 8$  را برای حجم نمونه  $n$  اختیار کرده ایم. به کمک نمونه های شبیه سازی شده با تکرار  $10000$ ، پارامتر مدل برآورد شده است. برآورد ماکسیمم درستنمایی، برآورد بیزی، معیار میانگین توان دوم خطا برای برآوردگر ماکسیمم درستنمایی و معیار مخاطره برای برآوردگر بیزی در جدول ۱ زیر آمده است. با توجه به نتایج جدول ۱ می توان گفت:

- ۱- با افزایش حجم نمونه، مقادیر مخاطره بیزی و میانگین توان دوم خطا برآوردگرها کاهش می یابد.
- ۲- با افزایش حجم نمونه، مقادیر برآورد شده پارامتر  $\theta$  به مقدار واقعی  $1/383$  نزدیک می شود.
- ۳- برآوردگر بیزی دقت بالاتری در مقایسه با برآوردگر ماکسیمم درستنمایی از خود نشان می دهد.

$R(\theta, \delta) = E(L(\theta, \delta))$  تعریف می شود. رایج ترین تابع زیان در برآورد پارامتر، تابع زیان توان دوم خطا،  $L(\theta, \hat{\theta}) = (\hat{\theta} - \theta)^2$  است که در آن  $\hat{\theta}$  برآورد  $\theta$  است. برآورد معیار مخاطره تحت تابع زیان توان دوم خطا در مثلاً  $10000$  بار تکرار شبیه سازی به صورت زیر

$$R(\theta, \hat{\theta}) = \frac{1}{10000} \sum_{i=1}^{10000} (\hat{\theta}_i - \theta)^2$$

تعریف می شود. اکنون فرض کنید  $\theta$  دارای تابع چگالی احتمال پیشین گاما به فرم زیر

$$\pi(\theta) = \frac{\beta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} \theta^{\alpha-1} e^{-\beta\theta} \quad (13)$$

باشد که در آن  $\alpha$  و  $\beta$  پارامترهای توزیع پیشین با مقادیری مثبت و معلوم اند و  $\Gamma(\cdot)$  تابع گامای کامل است. استفاده از روش بیزی، این امکان را به محقق می دهد تا اطلاعات پیشین را در تحلیل وارد کند. در این بخش برآورد بیزی پارامتر  $\theta$  تحت تابع زیان توان دوم خطا و با در نظر گرفتن تابع چگالی احتمال پیشین گاما به دست می آید. از مولفه های مهم رهیافت بیزی تابع چگالی پسین  $\theta$  است که متناسب با حاصلضرب تابع چگالی احتمال پیشین و تابع درستنمایی مشاهدات به فرم زیر

$$\Pi(\theta/r) \propto L(\theta/r) \pi(\theta) \quad (14)$$

است. با بکارگیری روابط (7) و (13) در رابطه (14)، تابع چگالی پسین  $\theta$ ، تابعی گاما با پارامترهای  $N + \alpha$  و  $\beta - \sum_{i=1}^n \log(1 - e^{-r_i \theta})$  به فرم

$$\Pi(\theta/r) \propto \theta^{N+\alpha-1} e^{-\theta(\beta - \sum_{i=1}^n \log(1 - e^{-r_i \theta}))} \quad (15)$$

جدول ۱- مخاطره بیزی و میانگین توان دوم خطای برآوردگر  $\theta$  به کمک شبیه سازی با تکرار  $10000$

حجم نمونه ↓	برآورد بیزی	مخاطره بیزی	حجم نمونه ↓	برآورد ماکسیمم درستنمایی	میانگین توان دوم خطا
۲	۱/۷۹۶	۰/۶۳۴	۲	۲/۰۳۳	۴/۳۴۴
۳	۱/۶۶۴	۰/۴۲۶	۳	۱/۶۵۷	۰/۸۹۷
۵	۱/۵۱۷	۰/۱۶۶	۵	۱/۴۸۱	۰/۱۸۸
۸	۱/۴۴۰	۰/۰۶۱	۸	۱/۴۱۹	۰/۰۶۲

## داده‌های واقعی درجه حرارت

در این بخش، برای تشریح کارایی برآوردگرهای به دست آمده در بخش‌های قبل، داده‌های میزان درجه حرارت در مقیاس زمانی روزانه از ماه دی طی سال‌های ۱۳۹۷، ۱۳۹۸، ۱۳۹۹ و ۱۴۰۰ که از ایستگاه هواشناسی شهر ساری در استان مازندران به دست آمده‌اند، استفاده شد. در برازش مدل،  $p -$  مقدار آزمون کولموگروف-اسمیرنوف برای بررسی نیکویی برازش توزیع نمایی تعمیم یافته بر پایه این داده‌ها برابر  $0/718$  است که گویای مناسب بودن برازش است. با استفاده

از نرم افزار آماری R می‌توان دید این داده‌ها از توزیع نمایی تعمیم یافته با پارامتر  $3/1$  پیروی می‌کند. بردار زیر  $r = (r_{1,1} = 3/6, r_{2,2} = 0/4, r_{3,3} = 2/8, r_{4,4} = 0/1)$  بردار رکوردهای پایین به دست آمده از داده‌های درجه حرارت براساس طرح RRSS می‌باشد. پر واضح است که برای  $n=4$  به راحتی می‌توان دید،  $T = -\sum_{i=1}^4 \log(1 - e^{-r_{i,i}}) = 1/543$  براساس توضیحات فوق، نتایج برآورد پارامتر به روش ماکسیمم درستنمایی و روش بیزی، در جدول ۲ آمده است.

جدول ۲- برآورد پارامتر و مخاطره برآوردگر برای داده‌های درجه حرارت (مقدار واقعی پارامتر  $3/1$  است)

مخاطره	مقدار برآورد پارامتر	روش
۱/۶۲	۶/۴۸	ماکسیمم درستنمایی
۰/۹۷	۴/۱۵	بیزی

های جامعه اظهار نظر کرد یکی از اصول اساسی است. در شرایطی که به دلایلی چون هزینه و زمان، جمع آوری داده‌ها دشوار باشد روش نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی روش مناسبی است. در این پژوهش برای تخمین پارامتر مدل نمایی تعمیم یافته به کمک نرم افزار آماری R، از رکوردهای درجه حرارت در دوره زمانی روزانه از ماه دی طی سال‌های ۱۳۹۷ تا ۱۴۰۰ مربوط به ایستگاه هواشناسی شهر ساری در استان مازندران که از فرایند طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی حاصل شد، استفاده شده است. نتایج عددی نشان داد، برآوردگر بیز حاصل از طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی کاراتر و دارای مخاطره کوچکتری نسبت به برآوردگر ماکسیمم درستنمایی است. به طوری که با افزایش رکوردها هم، به عنوان نمونه های به دست آمده، برآورد پارامترها افزایش یافته و به مقدار واقعیشان نزدیک تر می‌شود. پیشنهاد می‌گردد، در تغییرات اقلیمی اگر شرایط برای انجام طرح نمونه‌گیری مجموعه رتبه‌دار رکوردی مهیا باشد، از این طرح نمونه‌گیری برای برآورد پارامترهای مدل استفاده شود.

## سپاس‌گزاری

نویسنده مقاله از زحمات سردبیر محترم مجله و دیگر همکاران گرامی کمال تشکر را دارد.

این مثال عددی، بار دیگر نتایج حاصل از مطالعه شبیه‌سازی در بخش قبل را تایید می‌کند. نکته ای که در جدول ۲ دوباره روی آن تاکید می‌شود، کوچکتر بودن مخاطره برآوردگر به روش بیزی نسبت به مخاطره برآوردگر به روش ماکسیمم درستنمایی است.

## نتیجه‌گیری

با توجه به اینکه تغییرات اقلیمی به صورت تصادفی می‌باشند، بنابراین اساس تجزیه و تحلیل پدیده‌های اقلیمی، استفاده از تکنیک‌ها و فنون آماری است. وجود داده‌های آماری مناسب در منطقه مورد مطالعه، در پردازش مسائل و دریافت خروجی‌های قابل اعتماد امری بسیار مهم و تاثیر گذار می‌باشد. از آن جا که میزان درجه حرارت در ایستگاه‌های هواشناسی استاندارد اندازه‌گیری می‌شود، یکی از توصیف کننده های اصلی وضعیت محیط زمین است. بنابراین برآورد پارامتر مدل بر اساس داده‌های درجه حرارت در هر منطقه، یکی از پیش نیازهای مهم برای برنامه ریزی کشاورزی و مدیریت منابع آب می‌باشد. درجه حرارت یکی از اصلی ترین عناصر اقلیمی است که تأثیر مهمی بر جنگل‌ها، مراتع، اراضی کشاورزی و در نهایت زندگی افراد منطقه دارد. در مسائل آماری به دست آوردن مشاهدات از طریق فرایندی که بتوان با صحت بیشتر در مورد خصیصه

## منابع

15. Salehi, M., and Ahmadi, J., 2015, Estimation of stress-strength Reliability using Record ranked set sampling scheme from the Exponential distribution, *Filomat*, 29: 1149-1162.
16. Salehi, M., Ahmadi, J., and Balakrishnan, N., 2015, Prediction of order Statistics and Record values based on ordered Ranked set sampling, *Statistical Computation and Simulation*, 85: 77-88.
17. Salehi, M., Ahmadi, J., and Dey, S., 2016, Comparison of two sampling schemes for generating Record-breaking Data from the Proportional hazard rate models, *Communications in Statistics-Theory and Methods*, 45: 3721-3733.
18. Seyyed Kaboli, H., AkhodAli, A.M., Masah Bavani, A.R., and Radmanesh, A.R., 2012, A Downscaling Model Based on K-nearest neighbor (K-NN) Non-parametric Method, *Journal of Water and Soil*, 4: 779-808.
19. SeyyedNezhad Golkhatmi, N., Abbasi N., and Rezaee-Pazhand, H., 2022, Forecasting of 125 years annual precipitation time series in Mashhad , *Climatological Research*, 50: 83-94.
20. Shahinejad, B., and Dehghani, R., 2016, Application of wavelet neural network for estimation of means daily temperature in Sari area, *Climatological Research*, 27: 75-86.
21. Zabihollah Khani, T., Rezaei, H., and Mirabbasi Najafabadi, R., 2020, Application of the Nested Copula Functions for Analysis of Four variate of Meteorological Droughts (Case Study: West of Iran), *Climatological Research*, 1: 93-111.
1. Aghelpour, P., and Nadi, M., 2018, Assessing the accuracy of SARIMA model in modeling and long-term forecast of average monthly temperature in different climates of Iran, *Climatological Research*, 35: 113-126.
2. Ahsanullah, M., 1995, *Record Statistics*, Nova Science Publishers Inc, Commack, New York.
3. Arnold, B.C., Balakrishnan, N., and Nagaraja, H.N., 1998, *Records*, John Wiley & Sons, New York.
4. Asakereh, H., 2012, Frequency Distribution Change of Extreme precipitation in Zanjan City, *Geography and Environmental Planning Journal*, 1: 13-18.
5. Chandler, K. N., 1952, the distribution and frequency of record values, *Journal of Royal Statistical Society*, 14: 220-228.
6. Eskandarza deh, M., Tahmasebi, S., and Afshari, M., 2016, Information measures for Record ranked set samples, *Ciencia e Natura*, 38 :554-563.
7. Golzade -<sup>v</sup> Gervi, E., Nasiri, P., and Salehi, M., 2021, Comparison of Empirical Bayesian Estimations and Predictions Based on Record Ranked Set Sampling Scheme with inverse Sampling Scheme, *Journal of Statistical Sciences*, 1: 193-218.
8. Golzade -<sup>^</sup> Gervi, E., Nasiri, P., and Salehi, M., 2021, An overview of Bayesian prediction of future record statistics using upper record ranked set sampling scheme, *Int. J. Nonlinear Anal. Appl.*, 1: 493-507.
9. Nevzorov, V., 2001, *Records*, Mathematical Theory, Translation of Mathematical Monographs No, 194, American Mathematical Society, Providence, RI.
10. Paul, J., and Thomas, PY., 2017, Concomitant Record ranked set sampling,
11. *Communications in Statistics-Theory and Methods*, 46: 9518-9540.
12. Razmkhah, M., Ahmadi, J., and Khatib Astaneh, B., 2019, Comparison of Two Sampling Schemes for Extracting Record Data with Regard to Fisher Information, *Journal of Statistical Sciences*, 1: 19-44.
13. Safaryian, A., Arashi, M., and Arabi, R., 2019, Improved Estimators for stress-strength Reliability using Record ranked set sampling scheme, *Communications in statistics-simulation and computation*, DOI: 10.1080/03610918.2018.1468451.
14. Salehi, M., and Ahmadi, J., 2014, Record ranked set sampling scheme, *Metron*, 72: 351-365.